



## 第13回 アカデミックサロンのご案内

アカデミックサロンは、サロン形式で行う大学の研究者との技術交流の場です。

今回は、山梨大学工学域機械工学系の野田善之先生に話題を提供してもらいます。先生は「機械やロボットの運動制御」の研究をしています。

例えば、クレーンで荷物を運搬する際に荷物が揺れてしまうことや液体容器を搬送する際にも液面が振動してしまうことがあります。このように、機械やロボットが動作することで生じる振動を抑制し、効率良く機械を運動させる制御技術の研究をしています。

また、機械やロボットを操作する際に、人の誤操作を防止しつつ、自在に操作できる操作支援システムの開発や農地や果樹園での運搬作業を支援するパワーアシスト運搬ビークルの開発も行っています。

機械やロボットの軽量化が進められている昨今において、高速に運動させると振動が生じてくるのは必然です。しかし、振動を抑えるために機械の動作を遅くし、生産性を低下させるわけにはいきません。振動制御技術は今後益々必要になってくる技術です。このような話を、実際の実験動画を交えて、先生が分かり易く説明してくれると思います。

是非参加していただき、研究者と直接言葉を交わして貰えればと思います。

【開催日時】 2016年 10月 7日 (金)

第1部 技術交流会 16:00~17:30  
\*17:30-17:45は机・椅子の移動

第2部 お弁当食事も 17:45~19:30

【第1部 技術交流会の内容】

話題：「機械やロボットを効率的に動かす」

- ・機械やロボットで生じる振動
- ・振動抑制の制御方法
- ・機械やロボットの操作支援技術
- ・応用分野と今後の課題

講師： 工学域 機械工学系 准教授 野田 善之 (のだ よしゆき) 氏



野田 善之 先生

【場所】 甲府駅北口「CAFE 風土」2 F

<http://koshuyumekouji.com/walk/009.html>

【費用】 飲み物代 (第1部参加者) : 500円 (コーヒー他)

\* 但し、山梨大学新技術情報クラブ会員は無料

お弁当代 (第2部参加者) : 1,000円



【申込方法】

案内メール (下のアドレス) に返信してお申し込みください。

[renkei-as@yamanashi.ac.jp](mailto:renkei-as@yamanashi.ac.jp)

電話の問合せ 055(220)8760 山梨大学 研究推進・社会連携機構 最上まで

主催：国立大学法人 山梨大学 研究推進・社会連携機構

協力：NPO法人 山梨情報通信研究所 後援：一般社団法人 山梨県情報通信業協会 (YSA)